



Radar morskiego samolotu patrolowego **ARS-800**

Radar **ARS-800** zainstalowany na pokładzie morskiego samolotu patrolowego jest wykorzystywany w misjach obejmujących następujące operacje:

- akcje poszukiwawcze i ratownictwo morskie,
- akcje rozpoznawcze i patrolowe,
- ochrona obszaru celnego i strefy ekonomicznej,
- ochrona łowisk,
- kontrola nielegalnej imigracji i zagrożeń terrorystycznych,
- operacje przeciwko jednostkom pływającym,
- wspomaganie akcji ratowniczych w przypadku klęsk żywiołowych,
- wykrywanie zanieczyszczeń i plam ropy naftowej na powierzchni morza.



Zalety:

- wysoka odporność na zakłócenia
- niska masa
- wykorzystanie trybu Synthetic Aperture Radar do tworzenia syntetycznej mapy wybrzeża

Radar **ARS-800** jest stosowany jako samodzielny sensor morskich samolotów patrolowych lub w wielosensorowym systemie rozpoznania.

Zobrazowanie na monitorze TFT podaje:

- kurs obserwowanego obiektu,
- odległość obiektu od samolotu,
- namiar na obiekt względem osi samolotu, północy, ruchu rzeczywistego,
- namiary pomiędzy obiektami (względem północy),
- prędkość względem lądu,
- pozycję geograficzną.

Zobrazowanie odbywa się w trybie analogowym (wykryte obiekty i linia brzegowa) i syntetycznym (ploty, trasy, mapy, znaczniki kursu) wyświetlane łącznie lub oddzielnie. Radar otrzymuje z pokładowego systemu nawigacyjnego dane lotu, takie jak pozycja geograficzna samolotu, wektor jego prędkości, wysokość lotu, kurs, przechylenie i pochylenie samolotu. Radar pracuje samodzielnie lub wspólnie z dedykowanym systemem łączności, zapewniającym przesyłanie danych śledzonych obiektów do naziemnych lub okrętowych stanowisk dowodzenia.

Dane techniczne	
Zakresy pracy	10, 20, 40, 80, 160, 220 / 3, 6, 12, 24, 48, 96, 120 km/Mm
Liczba wykrywanych celów z jednoczesnym śledzeniem	200
Częstotliwość pracy	pasmo X
Moc średnia nadajnika	160 W
Szerokość wiązki antenowej	2° AZ / 9° EL
Kąt skanowania	360°
Prędkość obrotowa anteny	3 / 7,5 / 15 / 30 obr/min
Zakres stabilizacji wiązki antenowej	20°

Zasięg wykrywania typowych obiektów	Powierzchnia skuteczna odbicia	Stan morza	Zasięg wykrywania
Ponton	1 m ²	3	10 km
Mała łódź	5 m ²	3	35 km
Trawler	150 m ²	4	80 km
Okręt	500 m ²	5	100 km

Rozdzielczość SAR w trybie „strip”	
W azymucie	15 m dla 20 km
W zasięgu	15 / 30 m

Wymagania środowiskowo-konstrukcyjne	
Wibracje sinusoidalne	5 do 500 Hz, 2 g
Wstrząsy	12 ms, 6 g
Temperatura pracy	-25 °C do +50 °C
Wilgotność	95%, 35 °C